

# 货物（设备）采购合同

项目名称： 河南机电职业学院逆向工程技术实训室（双高）项目

需方（甲方）： 河南机电职业学院

供方（乙方）： 河南煦果信息科技有限公司

签订地点： 河南机电职业学院

签订时间： 2026年04月



根据《中华人民共和国政府采购法》和《中华人民共和国民法典》等国家法律法规，就甲方向乙方购买货物的型号、数量、质量、包装、运输、价款、税金、保险、验收、技术服务、售后服务、违约责任、争议解决方式等合同内容，经双方协商一致，签订本合同，以兹共同遵守。

### 一、合同价款

本合同的总金额为人民币：大写 贰佰伍拾柒万捌仟元整（小写：¥ 2578000.00元）；该价格已经包含制造生产、安装、调试、保险、培训、运输、装卸、税金、利润、保修及乙方人员差旅费用等全部费用。

### 二、货物（设备）说明

1. 乙方提供的货物（设备）是未使用过（包括零部件）的商品（设备）、符合国家相关部门制定的生产（制造）标准和检测标准以及该商品（设备）的出厂标准。

2. 购买货物（设备）的名称、型号、制造单位、单价、数量和合同价：

序号	产品名称	规格型号	单位	数量	单价（元）	合计（元）
1	智能光学扫描仪	海克斯康、HaloScan	台	6	194000.00	1164000.00
2	关节臂测量系统	海克斯康、RA8325-6 PLUS	套	1	568000.00	568000.00
3	多模式多功能扫描仪	海克斯康、AtlaScan Max	台	1	278000.00	278000.00
4	三维扫描逆向检测软件套装	海克斯康、Design 2026/Control 2025/Wrap	套	5	11000.00	561000.00
5	制孔质量三维检测评估系统	海天、工业机器人制 质量三维检测评估系统 V1.0	套	1	1600.00	1600.00
6	实训室网络安全管控系统	金惠、金惠堵截黄色图 像及不良信息专家系统 V8.0	套	6	900.00	5400.00
<b>总价（大写）：贰佰伍拾柒万捌仟元整 （小写）：¥ 2578000.00 元</b>						

### 三、安装调试

需方应在产品到达指定地点后，提供符合安装条件的场地、电源、环境等，保证在设备到达指定地点 7 日内能对设备进行安装调试，如因不可抗拒因素导致无场地或其他方面原因导致设备在 15 天内无法正常进行安装、调试，履行合同的期限应予以延期，其延长的期限应相当于事件影响的时间。

### 四、人员技术培训

乙方应当安排技术人员免费为甲方人员进行技术培训和现场指导，使购买的货物（设备）达到国家规定运行标准和使用要求。

### 五、货物（设备）运输和交付

1. 交货时间：合同生效之日起 60 个工作日/日历天内（按投标承诺时间）。

2. 交货地点：乙方按甲方指定地点将货物免费送达，甲方指定地点为：河南机电职业学院。

3. 由甲乙双方代表按照装箱单通过外观检查确认质量、数量、规格及相关单证，清点设备箱数及箱内设备，如合格，甲方在乙方收货确认单签字或盖章。若存在设备包装缺失或出现毁损，设备与装箱数目不相符，箱内设备有丢失或损坏，或者设备的包装、型号、规格、质量等不符合合同规定等情形，甲方有权拒收全部或部分设备，届时乙方须按照甲方要求收回、补齐或更换设备，由此产生的费用由乙方独自承担。

4. 产品运输过程中由乙方按国家有关设备供应的规定标准进行包装、供应，产生的相关费用由乙方承担。

5. 乙方应在交货时向甲方提供货物（设备）生产制造标准、使用说明书、检验合格证明及相关的随机备品备件、配件、工具、软件等资料。

6. 合同货物（设备）验收前的货物灭失的风险由乙方承担，验收合格后的货物灭失的风险由甲方承担。如合同商品参加保险，保险赔偿款由风险承担者享有。

### 六、验收

1. 验收标准：乙方将和货物使用单位一起按照合同要求的技术规格、技术规范的要求对货物的质量、规格、性能和数量等进行全面和详细的检验（详见附件 1：

货物规格一览表)。货物检验完毕之后,在双方共同在场情况下进行设备的验收。

2. 验收方式:货物(设备)供货单位应在货物交付后,根据初验结果以及安装、调试、培训等情况正常运行一段时间后向甲方提出货物验收申请,甲方组织相关人员进行正式验收;特殊情况下甲方可以委托第三方进行项目验收,委托第三方验收所产生的全部费用由乙方承担。

3. 乙方设备通过交货验收并不排除乙方对产品质量应承担的责任。

## 七、付款

1. 合同签订后 10 日历天内,乙方按照合同金额 10%,即人民币:大写 贰拾伍万柒仟捌佰元整 (小写: ¥ 257800.00 元),向甲方提供履约保函或支付履约保证金,乙方未按期向甲方支付履约保证金,甲方有权解除合同。

2. 合同内产品经甲方验收合格,能够正常投入使用;乙方提供付款所需的相关手续及开具正规发票,甲方在收到相关手续及发票,经核对无误后 30 日历天内支付合同总额的 100%,即人民币:大写 贰佰伍拾柒万捌仟元整 (小写: ¥ 2578000.00 元)。

3. 质保期结束后 30 日历天内,合同内产品无质量问题,双方无任何纠纷,经使用部门签字确认后,甲方一次性无息退还履约保证金。

## 八、质保期

本货物(设备)的质保期为 叁 年,自货物(设备)验收合格之日起计算。

## 九、售后服务

乙方所供货物提供以下售后服务:

### (一) 质保期内:

1. 质保期内,货物出现质量问题或其他内在问题,乙方保证免费上门服务,并提供无偿维修、更换等服务。

2. 在质量保证期内安装更换的任何零配件,保证是其原厂家生产的或经其认可的。

3. 专业安装维修人员依照标准作业手册和图纸进行全天候组装作业,确保按时、按质完成。质保期内所派技术人员上门服务的食宿交通等一切费用均由乙方自行承

担。

## （二）质保期外：

1. 在产品质保期满后，乙方将继续承诺对产品的终身保养服务；更换零配件只收取材料成本费。

2. 质保期外乙方也需提供专业技术咨询服务。

3. 专人追踪改善结果，定期进行电话回访，制作客户档案资料，建立良好的客户关系。对甲方在使用过程中出现的问题，帮助分析原因，提供解决方案。

## 十、违约责任

1. 乙方未按期限、地点履行卖方义务，每延迟一日，乙方应当按本合同总金额的 0.5% 向甲方支付违约金；乙方逾期交货时间超过 7 日的或违约金累积达到合同总金额的 10% 时，甲方有权不经通知解除与乙方的合同。同时，乙方应赔偿由于逾期供货给甲方造成的全部损失。

2. 乙方所提供的设备品种、型号、规格、质量不符合国家规定及本合同规定标准的，甲方有权拒收设备，并有权单方解除合同，乙方应向甲方支付设备款总值 5% 的违约金。甲方不解除合同的，乙方除须按前述约定支付违约金外，还应在本合同约定的期限内换货、补货，超出本合同第五条约定期限的，乙方应按第十条第一款的约定承担违约责任，换货、补货的费用由乙方承担。

3. 乙方提供的货物（设备）因装卸、运输或包装造成的产品破损，乙方应负责补足合格产品数量并承担相应费用。

4. 乙方应对提供的货物（设备）在使用过程中给甲方或任何第三方造成的人身伤害或财产损失承担全部责任。

## 十一、特别约定

甲、乙双方应严格遵守投标要求和投标人须知，如有违反，按投标要求和投标人须知规定予以处理。因设备的质量问题发生争议，可由法定的技术鉴定单位进行质量鉴定，经鉴定产品设备存在质量问题的，因此发生的鉴定费用及其他合理费用由乙方全部承担。

## 十二、争议解决方式

1. 因履行本合同发生争议，以本合同条款为标准协商解决，若协商无果，任何一方均可向甲方所在地人民法院提起诉讼。

2. 在诉讼期间，如正在进行诉讼之外双方无争议的部分仍可独立继续履行，则此部分合同内容继续执行。

### 十三、其他

1. 如有未尽事宜，甲、乙双方可另行协商签订补充协议。

2. 响应文件、合同补充协议和售后服务均为本合同的组成部分，与本合同约定不一致之处，以本合同为准。

3. 本合同一式 捌 份，甲方 陆 份，乙方 贰 份。

4. 本合同于双方盖章且代表签字之日起生效。

甲方（需方）：河南机电职业学院

（盖章）

授权委托人签字：

地址：郑州市新郑市龙湖镇泰山路1号

电 话：0371-85901035

开户行：交通银行郑州新郑支行行

账 号：4111 1999 9011 0053 99222

统一社会信用代码：124100000713718618

日 期：2026年4月17日

乙方（供方）：河南微果信息科技有限公司

（盖章）

授权委托人签字：

地址：郑州市郑东新区商都路6号梅知音小区2号楼东1单元5层503室

电 话：181 3781 5601

开户行：中国工商银行股份有限公司郑州军区支行

账 号：1702120609200063261

统一社会信用代码：91410100MA4729M81Q

企业规模：微型

日 期：2026年4月17日

附件 1: 货物规格一览表

序号	设备名称	技术参数	单位	数量
1	智能光学扫描仪	<p>我公司所投智能光学扫描仪（品牌：海克斯康、型号：HaloScan）参数性能如下：</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 结构形式：扫描仪由 2 个 CCD+4 个激光器构成，手持扫描，无需其他机械结构辅助定位，扫描数据实时显示，重量 1Kg；</li> <li>2. 激光等级要求：II 级（人眼安全）；</li> <li>3. 扫描速度：5,360,000 次测量/秒。</li> <li>4. 激光范围：600×600mm；</li> <li>5. 扫描功能：34 条蓝色激光线，全部采用蓝色激光。其中 26 条交叉蓝色激光线用于标准范围、大范围快速扫描；1 条蓝光单线用于深孔或深凹处加强扫描；7 条蓝色交叉激光线用于精细扫描；具有扫描点云和扫描表面的功能，扫描结束后可以一键直接生成 STL 三角网格面；</li> <li>6. 激光基准距：常规模式基准距：200-450mm、精细模式基准距：150-250mm；</li> <li>7. 扫描精度：0.02mm；</li> <li>8. 为了保证大数据量传输的稳定性以及传输数据的高速度，扫描设备与电脑连接的传输线为 USB3.0 接口；扫描设备的数据线与电源线分别接在两个接口，互不干扰，以保证独立性和稳定性；</li> <li>9. 扫描软件自带智能引导功能，根据被扫描物体表面特性，一键完成扫描参数设置；</li> <li>10. 扫描软件具有切平面功能，可以建立多个切平面，限制区域外数据自动过滤，使扫描不受背景及周围干扰物影响，扫描更加方便易用；</li> <li>11. 保存工程功能：扫描过程中、扫描完成后均可保存工程，可缩短现场操作等待的时间，工程可以拷贝至另一电脑处理，有效减少现场处理数据的时间，提升效率，同时可打开工程</li> </ol>	台	6



		<p>调整分辨率及优化参数，提升数据细节，减少数据量；</p> <p>12. 局部分辨率功能：可在扫描暂停、扫描结束后使用，且支持多种（3种）分辨率，即同一个网格数据中同时存在多种分辨率数据，既保证了局部细节效果，又兼顾整体数据量。</p> <p>13. 扫描分辨率随时可调：扫描开始前、扫描过程中，或者扫描结束后，随时可以更改整体分辨率进行处理，生成新的分辨率模型。并支持对保存的数据工程进行整体分辨率更改，生成不同分辨率的模型，用户只需要扫描一次，即可使用扫描工程调整不同的分辨率，根据不同分辨率的效果，选择最优的分辨率模型数据；</p> <p>14. 为便于扫描数据整理归档查询等功能，扫描软件具备扫描数据管理功能。</p> <p>15. 自定义自动化接口：该软件支持 TCP/IP 网络通信协议、PLC 数字控制系统两种接口方式，简单便利，能够满足搭配机器人实现自动化方案需求的可能；</p> <p>16. 具有自动装配功能，先进行整体标志点扫描，然后对局部单独扫描，扫描各部分结果可以自动完成拼接；</p> <p>17. 扫描仪具有控制模式按钮，可以实现视图操作模式与快门调整模式之间的切换。无需通过计算机键盘/鼠标操作即可完成对扫描软件相关模式进行调整。包括视图缩放功能、快门调整功能等。</p> <p>18. 配套教学资源：</p> <p>18.1 可提供 1 套以上扫描仪相对应的，针对精密检测及逆向工程的活页教材。</p> <p>18.2 有配合教材的视频，便于学生自学。</p> <p>18.3 有配合教材的课件 PPT。</p> <p>18.4 有专业试题库，有针对性地进行试题考核。</p>		
2	关节臂测量系统	<p>我公司所投关节臂测量系统（品牌：海克斯康、型号：RA8325-6 PLUS）参数性能如下：</p>	套	1



	<p>(一) 性能参数:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 配置主轴无限转动技术, 可方便地检测各种难以测量的区域;</li> <li>2. 采用绝对编码器, 无需预热、无需回零, 开机即可测量;</li> <li>3. 采用不等臂长设计, 使测量臂使用起来更加轻便;</li> <li>4. 全新设计的腕部, 更适于手动操作, 且具备触感反馈功能;</li> <li>5. 采用最新的平衡杆系统, 可平衡机身重力, 使设备运动更灵活以确保设备的超高精度;</li> <li>6. 采用碳纤维材料臂身, 强度和温度稳定性极高;</li> <li>7. 支持测头快速更换, 更换测头后不需要重新校准;</li> <li>8. 防护等级 IP54, 可在高达 45 摄氏度的环境温度下使用, 为设备提供全面防护。</li> </ol> <p>(二) 技术参数:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 最大允许长度测量误差 E (UNI) : 0.030mm;</li> <li>2. 最大允许接触式测量尺寸误差 P (SIZE) : 0.012mm;</li> <li>3. 最大允许接触式测量位置误差 L (DIA) : 0.038mm;</li> <li>4. 位置最大允许接触式测量误差, 形状 P (FORM) : 0.023mm;</li> <li>5. 最大测量范围: 2.73m;</li> </ol> <p>(三) 扫描测头参数:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 测头类型: 激光扫描测头;</li> <li>2. 扫描精度: 0.04mm;</li> <li>3. 扫描速度: 45000 点/秒;</li> <li>4. 点数/扫描线数: 750;</li> <li>5. 工作距离: 135±45mm;</li> <li>6. 最小点间距: 0.08mm;</li> </ol> <p>(四) 内置软件功能:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 支持便携式单点探测设备;</li> <li>2. 包括标准的部件至 CAD 比较;</li> <li>3. 包括标准的部件尺寸测量功能;</li> </ol>		
--	---	--	--



		4. 支持 IGES, STEP, SAT 和 Parasolid 的标准 CAD 格式导入;		
3	多模式多功能扫描仪	<p>我公司所投多模式多功能扫描仪（品牌：海克斯康、型号：AtlaScan Max）参数性能如下：</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 结构形式：扫描仪由 2 个 CCD+5 个激光器构成，手持扫描，无需其他机械结构辅助定位，扫描数据实时显示，重量：1Kg；</li> <li>2. 激光等级：II 级（人眼安全）；</li> <li>3. 扫描速度：标准模式 4,000,000 次测量/秒；精细模式 1,680,000 次测量/秒。</li> <li>4. 扫描范围：720×640mm；</li> <li>5. 激光源：41 束激光线，全部采用蓝色激光；</li> <li>6. 扫描功能：41 束蓝色激光线，其中 26 束交叉蓝色激光线用于标准范围、大范围快速扫描；1 束蓝光单线用于深孔或深凹处加强扫描；14 束蓝色交叉激光线用于精细扫描；具有扫描点云和扫描表面的功能，扫描结束后可以一键直接生成 STL 三角网格面；</li> <li>7. 智能闪测：可瞬时获取圆孔及 U 型孔的位置和尺寸信息，并可导入 CAD 数据，进行孔位对齐，亦可使用基准孔进行孔位对齐，查看每个孔位的精度偏差，生成带有偏差注释的报告；同时支持附件进行孔位测量，或者导入 CAD 数模进行辅助测孔，大幅提升孔位测量的效率；8. 激光基准距：常规模式基准距 450mm、精细模式基准距 250mm；</li> <li>9. 扫描分辨率：0.01mm，扫描精度：0.02mm，孔位闪测精度：0.03mm；</li> <li>10. 使用环境及条件：温度-10℃~40℃，湿度 10%—90%，可在日光灯或自然光等室外环境下工作；</li> <li>11. 专利自定位技术，无须其他硬件辅助定位（方便实时动态扫描）；</li> <li>12. 为了保证大数据量传输的稳定性以及传输数据的高速度，扫描设备与电脑连接的传输线为为 USB3.0 接口；扫描设备的</li> </ol>	台	1



	<p>数据线与电源线分别接在两个接口，互不干扰，以保证独立性和稳定性；</p> <p>13. 快速完成校准（20 秒内完成），一次校准即可完成，校准软件集成于标配扫描软件内且具有自动优化校准数据的功能；</p> <p>14. 可同时识别 3mm、6mm、10mm、12mm、16mm 的目标点，可自由选择是否自动填补标志点。后处理完成后可更改扫描数据的分辨率；</p> <p>15. 扫描仪可以在数据采集过程中根据物体外形而进行移动，被扫描物体也可以根据需要自由移动，拆解和反转，并且被扫描物体的尺寸和重量等不受限制；</p> <p>16. 扫描软件自带智能引导功能，根据被扫描物体表面特性，一键完成扫描参数设置；</p> <p>17. 扫描软件具有切平面功能，可以建立多个切平面，限制区域外数据自动过滤，使扫描不受背景及周围干扰物影响，扫描更加方便易用；</p> <p>18. 保存工程功能：扫描过程中、扫描完成后均可保存工程，可缩短现场操作等待的时间，工程可以拷贝至另一电脑处理，有效减少现场处理数据的时间，提升效率，同时可打开工程调整分辨率及优化参数，提升数据细节，减少数据量；</p> <p>19. 局部分辨率功能：可在扫描暂停、扫描结束后使用，且支持多种（3 种）分辨率，即同一个网格数据中同时存在多种分辨率数据，既保证了局部细节效果，又兼顾了整体数据量；</p> <p>20. 扫描分辨率随时可调：扫描开始前、扫描过程中，或者扫描结束后，随时可以更改整体分辨率进行处理，生成新的分辨率模型。并支持对保存的数据工程进行整体分辨率更改，生成不同分辨率的模型，用户只需要扫描一次，即可使用扫描工程调整不同的分辨率，根据不同分辨率的效果，选择最优的分辨率模型数据；</p>		
--	--	--	--



		<p>21. 支持 64 位 Windows7 或 win10 操作系统。扫描软件为全语言版本，支持 10 种操作界面和语言显示；</p> <p>22. 可视化的三维图形实时扫描，并以多种标准数据格式文件（如 .stl 等）输出。扫描后，可在扫描仪软件中进行点云噪声处理、去除孤岛、修剪、套索选择、局部平滑、手动补洞等编辑操作；扫描数据兼容多种 CAD 软件（Catia V5、UGS、PRO-E、Imageware、Geomagic 等）；</p> <p>23. 目标反射标记点粘贴数量相比 7+7 线激光扫描仪减少 50% 以上，节省标记点粘贴与剥离时间；</p> <p>24. 实时网格；扫描过程中，实时生成三角网格模型，所见即所得，斜街显示更加清晰，细腻；</p> <p>25. 自定义自动化接口：该软件支持 TCP/IP 网络通信协议、PLC 数字控制系统两种接口方式，简单便利，可轻松搭配机器人实现客户的自动化方案需求；</p> <p>26. 三维检测模块：可实现基础特征的创建、对齐，特征测量、尺寸测量、3D 比对分析、2D 尺寸及分析报告，可以结合扫描仪进行扫描检测作业，也可以独立工作，导入的外部数据，进行比对分析；可实现全尺寸及形位公差的分析，并自动生成生产检测报告；</p>		
4	<p>三维扫描逆向检测软件套装</p>	<p>我公司所投三维扫描逆向检测软件套装（品牌：海克斯康，节点参数）型号：Design X 2026/Control X 2025/Wrap 2024）功能如下：</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 自动或手动拼接与合并多个扫描数据集。自动扫描数据处理，使用面片创建工具可将大量的扫描数据转换为高品质面片；</li> <li>2. 通过随机采样、统一采样和基于曲率的采样降低点云数据集的密度；</li> <li>3. 一键自动检测并纠正多边形网格中的不良数据；</li> <li>4. 专业且具有交互性的面片编辑工具：整体再面片化、删除</li> </ol>	51	



	<p>标记、填充孔、境界或者区域拟合、分割和剪切、加厚等；</p> <p>5. 基于三角面片自动创建草图，并可手动或参数调整；</p> <p>6. 包含了各种快速建模工具：管道精灵、扫略精灵、拉伸精灵、旋转精灵和放样向导等；</p> <p>7. 可根据三角面片数据，对 CAD 模型进行自动修正；</p> <p>8. 具备 NUBRS 曲面和 CAD 建模 2 种方式，根据多边形模型一键自动创建完美的 NURBS 曲面；</p> <p>9. 检测功能通过了 PTB、NIST 和 NPL 三种国际权威精度认证；</p> <p>10. 内置了支持 CATIA、Autodesk Inventor、NX、SolidWorks 和 Creo（前身为 Pro/ENGINEER）的 CAD 原始文件导入工具，CAD 模型上已经标注的 PMI 信息（包括尺寸和形位公差）直接读入，导入接口免费提供；</p> <p>11. 参数化的检测流程，替换扫描数据，一键更新，获得新的检测结果；</p> <p>12. 自动监测指定文件夹内是否有新扫描数据并自动完成检测；</p> <p>13. 在 CAD 模型上标注 3D 尺寸、GD&amp;T 后，自动生成实测值无需额外操作；</p> <p>14. 可以对不同对齐方法、不同扫描数据的比对结果两两并排显示，方便比较；</p> <p>15. 内置了多个国际知名品牌三维扫描仪和关节臂的插件，可以在本软件里直接扫描完成数据的采集工作；具备强大的接触式硬测头检测功能；</p> <p>16. 可视化脚本编辑工具：支持非代码脚本调用软件内置所有功能，脚本可视化呈现，通过连线确定流程位置，清晰明了，方便编辑；</p> <p>17. 自主知识产权：逆向软件 Design X 和检测软件 Control X 具备国家版权局颁发的《计算机软件著作权登记证书》。</p>		
5	制孔质量三	套	1



	<p>维检测评估系统</p>	<p>工业机器人制孔质量三维检测评估系统 V1.0) 参数性能如下:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 视图区能显示所有数据的真实情况, 包括点云数据、截面数据和分析数据;</li> <li>2. 具有一键式分析功能, 自动识别并输出孔深、长轴锥度、短轴锥度、孔垂线等功能;</li> <li>3. 具有输出测量结果数据的功能, 形成测量结果数据报告并能打印;</li> <li>4. 视图具有与用户交互的功能和窗口, 能够方便地进行多种视图变化操作, 包括前视图、后视图、左视图和顶视图等;</li> <li>5. 能对测量点云进行编辑操作功能, 可操作的功能包括导入测量点云、点云预处理、点云三维变换和测量点删除, 其中点云的预处理功能包括了点云随机稀疏、网格稀疏、点云光顺和点云噪功能, 点云的三维变换可以通过手动输入变换参数的方法, 对点云进行三维的平移和旋转;</li> <li>6. 能建立帽型零件、L 型零件、V 型零件理论模型, 且能设置模型参数;</li> <li>7. 具有点云匹配功能, 实现点云模型与理论模型的配准, 能设置匹配误差;</li> <li>8. 具有截面分析和厚度计算的功能;</li> <li>9. 能对帽型零件、L 型零件输出折弯角度和半径数据分析结果的功能;</li> </ol>		
6	<p>实训室网络安全管控系统</p>	<p>我公司所投实训室网络安全管控系统 (品牌: 金惠、型号: 金惠堵截黄色图像及不良信息专家系统 V8.0) 参数性能如下:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 系统具有自主知识产权; 系统可对上网内容进行实时分析, 并通过网址过滤、关键字过滤、图像过滤针对上网内容中包括的不良信息访问进行实时拦截; 识别策略支持高、中、低级别设置; 系统支持用户手动设置黑、白名单及关键字及进程黑名单;</li> </ol>	6	



	<p>2. 系统支持对终端运行的在线游戏进行策略分析并阻止游戏站点访问；</p> <p>3. 系统具备对设备使用时间进行管理的功能，管理员可以根据需要设定设备时间，在禁止使用时间段使用设备时设备直接锁屏并关闭设备；</p> <p>4. 系统支持对广告弹窗实时进行内容及特征分析，并对包含低俗信息的广告弹窗进行拦截处理；</p> <p>5. 系统具备日志管理功能，可实时记录上网浏览信息及浏览时间，以及不良信息访问及过滤记录；产品支持按策略进行屏幕记录，详细记录设备使用过程；</p> <p>6. 系统自身包含黑、白名单及关键字资源，并支持用户自定义过滤策略，产品关键模块、黑/白名单、关键字资源等信息库能够在线自动/手动升级；</p> <p>7. 系统可提供管理员及普通权限，管理权限可对软件进行统一管理操作及卸载，产品支持管理员及学生角色对应策略实时切换实时生效。</p>		
--	---	--	--

